

MAX Rover 深潜工作级 ROV



应用	
MK-1	MK-2
<ul style="list-style-type: none"> 军用扫雷 路由测量 海洋石油 管道检查 	<ul style="list-style-type: none"> 军用救援 钻探支持 海底测量 安装 监察
MK-3	
<ul style="list-style-type: none"> 海洋科学研究 海洋测量、救援 海洋考古 	

主要技术参数 6-1-99

标准深度级别	有效载荷/动态提升力	推力	船和人员需求
MK-1: 3300 ft (1000 m)	载荷: 200 lb (91 kg)	前向: 380 lb (173 kg)	船: 50 英尺
MK-2: 6600 ft (2000 m)	动态提升: 100 lb (45 kg)	侧向: 85 lb (39 kg)	人员: 2 人
MK-3: 9000 ft (3000 m)	非平衡: +35 lb (16 kg)	垂直一上: 75 lb (34 kg)	甲板空间: 300 平方英寸
		垂直一下: 70 lb (32 kg)	
尺寸/重量 (空气中)	电源需求	速度	
长: 88 in. (2.23 m)	输入电压: 208—77VAC	前向: 3.00 节	垂直一上: 1.5 节
宽: 38 in. (0.97 m)	(用户可选)	侧向: 1.00 节	垂直一下: 1.6 节
高: 48 in. (1.22 m)	输入电流: 50A		转向速率: 25° /S
重量: 1750 lb (795 kg)	频率: 50Hz		
MAX Rovers 水下 ROV 标准配置		标准可选附件	
复合泡沫塑料浮选		靠近缩放彩色电视摄像机	
四 (2×2) 或六 (2×4) 型		工业 SIT 摄像机	
THL-404-8 无刷直流马达推进器		图片照相机	
宽角彩色电视摄像机		HID 光源	
变速电子云台		扫描声纳	
四个最大 150 瓦石英卤灯		电缆剪&转筒	
		操纵器&HPU	
自动水深传感器		悬浮袋充气筒	
自动航向传感器		喷射泵	
坚固、不锈钢铝管形框架		自动高度计	
MAX Rover 水上控制系统标注配置		紧急情况闪光灯标	
电源单元		有声应答器	
驾驶员操纵杆控制盒		海洋声纳	
复合人体工程学的驾驶员控制台		载荷托盘	
控制台接口单元		绞车	
电脑 (运行软件控制台程序)		声学跟踪系统	
驾驶员的监视器 (有视频覆盖图)		多触点脐带电缆	

北京曼宝科技发展有限公司 地址: 北京市海淀区苏州街 18 号长远天地大厦 A2 座 311-2 室。
 邮编: 100080 电话: 8610-82623248/3348 传真: 8610-82625909 网址: <http://www.membertec.com>

电视摄像机、光源和扫描声纳



MAX Rover 装载的照明和摄像设备能适应各种工组环境。它的变速盘能承载 75 磅重的摄像和照明设备。每辆车有两个独立的视频伺服系统，支持四个视频摄像机，采用 RG-59 同轴电缆传输 5MHz 带宽的视频信号，电缆长度可延伸致 8000 英尺。此外，它也支持高达 900 瓦的照明系统（例如：6×150 瓦）。



MAX Rover 支持各种常用的图像/OAS 声纳系统。通常这些声纳的测量范围在 5 到 200 米，能针对观测目标生成高分辨率的彩色声学图像，并显示观测目标相对于 ROV 位置的距离和方位。

水上控制台系统



MAX Rover 配有一套完整的计算机控制系统，该系统通过软件升级不断改进控制性能。从而使 MAX Rover 系统紧跟快速发展的计算机控制技术，满足用户对灵活和适用性的要求。



水上控制台安装在坚固的 19 寸机柜里，把它安装在船上只需 2 到 4 小时就可完成。水下设备由一个便携式的操纵杆盒控制，控制盒可以拿到甲板上，方便 ROV 的下水和回收。

先进的推进器和控制系统



四个水平推进器输出 380 磅的前向推动力，使 ROV 能在 2.5 节的水流中高效工作。（详见 THL-404-8 推进器产品信息）



两个侧向推进器为 MAX Rover 提供 100 磅的动态提升和侧向推力。通过操作员的软控制台[®]和遥控操纵杆实现对自动水深和高度传感器的控制。

坚固可靠的结构



MAX Rover 的设计和工程工艺有超过 15 年的操作和制造经验，其设计坚固可靠、容易维护。它开放式的架构设计方便对主要部件进行检修和维护。MAX Rover 所有部件都是模块化设计，便于对故障部件进行替换和维修。

部件维护和修理



MAX Rover 部件安装在底盘的各个模块被封装在电瓶中，电瓶方便在甲板打开，模块化的部件方便快速更换或修理。

操纵器



HPU 操纵器, 6 或 12 功能速度控制。



操纵器用锁紧阀安装在 ROV 上。



5 功能操纵器，软线切割、可连续转动的腕关节承载特重载荷

导航系统

GPS 天线和磁通门罗经安装载控制台桅杆上



声学导航跟踪系统安装在船舷



导航控制台，包括 USBL P/Y GPS&IPS 计算机和定位显示



声纳和视频控制台



副驾驶员操作声纳和视频控制台，包括双、多个标准 VCR，8 个视频分配器，视频转换器和音频混合器。



UPS 和打印机 喷墨打印机和 3000VA 的 UPS 电源备份。

水上高压电源单元



水上电源单元封装在防水不锈钢容器中，满足 IP-65 标准，每个单元都配有数字显示窗口，实时显示电压、电流和泄漏。该单元需要 230VAC 50/60Hz 单相电源输入，额定功率为 12KW；通过脐带导线向 ROV 输出 750 或 1500VAC。



高电压输出和主机单元完全隔离并装配有接地故障保护器，确保操作人员的安全。所有的电源单元都标有 AODC 码，显示清晰，阅读方便。每个电源单元都经过 4500V 10 分钟高压测试。警告：危险或致命高压电。

运输方便



MAX Rover 是当今适用性最强、运输最方便的 ROV 系统之一。它可以通过叉车和 1 到 0.5 吨的皮卡运输。



MAX Rover 系统设计考虑空运和海运条件，为空运和海运提供便利，从而方便在世界主要机场和港口之间运输。