

·研究简报·

# 船体型线三向光顺系统研究

何义,石德新,邹劲

(哈尔滨工程大学 船舶与海洋工程系 黑龙江 哈尔滨 150001)

**摘要** 采用3次样条和累加弦长样条表达船体型线,用计算机模拟手工放样,采用回弹法对曲线光顺,并满足三向对应关系,从而获得光顺的船体表面,并通过插值获得肋骨型线,为船体放样提供数据。本系统在Windows 95环境下运行,界面美观,功能齐全,可应用于实际放样。<sup>①</sup>

**关键词** 船体放样 光顺

中图分类号:U662 文献标识码:A 文章编号:1006-704X(2000)02-0093-02

船体三向光顺是船体放样的重要环节,其结果直接影响船体放样,并对船舶建造质量也有很大影响。传统手工放样是在样台上采用1:1的比例,用眼睛判断光顺,通过调整压铁位置来实现,满足要求后,画出船体型线。因此,存在工作量大、时间长、精度低、影响自动化设备的有效使用等缺点。数学放样是用数学方法表达型线,根据相应的光顺准则进行光顺,此过程通过计算机完成,因此,具有方便、快速、精度高、可视性强等优点,此方法正在逐渐取代手工放样。本系统针对国内这方面软件存在的问题,即适用性差、使用不方便、功能少等缺点,采用3次spline样条和累加弦长样条表达曲线,这两种样条从物理模型上讲,可以最好地模拟手工样条,而且,具有表达方式简单、方便、精确,是数学放样的重要工具。

## 1 样条表达与光顺原理

三次spline样条是表达曲线常用的方法,具有简单、方便和较好模拟木样条的优点,此样条的分段表达形式如下

$$y = a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3$$

由节点处一阶导数、二阶导数连续,建立线性方程组,通过加入合适的边界条件,可求解系数,得到整条曲线的表达式。但由于3次spline样条只能表达小挠度样条,因此有一定的局限性。

累加弦长样条是在3次spline样条基础上的一种样条。

两个分量的边界条件为  $x'_0, x'_n, y'_0, y''_n$ , 或  $x''_0, x''_n, y''_0, y''_n$ , 其中求导是对参数  $t$  进行的。

设  $y'_0/x'_0 = m_0$ , 记  $y_0'^2 + xy_0'^2 = \lambda^2$ ,  $\lambda > 0$  是切向量长度。

$$x'_0 = \frac{\lambda}{\sqrt{1 + m_0^2}}, y'_0 = \frac{\lambda m_0}{\sqrt{1 + m_0^2}}$$

同理

$$x'_n = \frac{\mu}{\sqrt{1 + m_n^2}}, y'_n = \frac{\mu m_n}{\sqrt{1 + m_n^2}}$$

一般取  $\lambda = \mu = 1$ 。

对于  $x''_0, x''_n, y''_0, y''_n$  也有类似形式。

矢量形式三转角方程为

$$\lambda_i m_{i-1} + 2m_i + \mu_i m_{i+1} = (\lambda_i \Delta P_i + \mu_i \Delta P_{i+1})$$

$$P_i(t_{i-1}) = P_{i-1}$$

$$P_i(t_i) = P_i$$

$$l_i = |P_i - P_{i-1}|$$

此样条的分段表达形式如下

$$l_i = \sqrt{(x_i - x_{i-1})^2 + (y_i - y_{i-1})^2}$$

参数  $t$  定义于  $[0, \sum_{j=1}^n l_j]$

$$t_i = \sum_{j=1}^i l_j$$

式中:  $l$  代表节点连线构成弦长;  $t$  为累加弦长, 这样就构成了以  $t$  为参数的样条函数, 它在处理上与三次spline样条有许多共同之处, 但它具有可表达大挠度的优点, 克服了三次spline样条的不

① 收稿日期:1999-07-02,修订日期:2000-03-29

作者简介:何义(1963-)男 黑龙江阿城人 哈尔滨工程大学船舶与海洋工程系讲师,主要研究方向:计算机辅助船舶设计。

足。

在曲线描述时,会遇到不同特点的曲线,一般对小挠度曲线采取一般三次样条,在艏部和艉部会出现大挠度曲线,对大挠度曲线采取累加弦长样条,这样就可以合理地描述船体型线。

单根曲线光顺原理:用三次样条表达曲线,最好的光顺方法是回弹光顺法,此方法的基本原理来源于手工放样光顺,如不光顺,说明该处受到的约束力过大,可不断改变压铁(节点)位置,看其原节点处回弹量大小,回弹量大说明此处不光顺,需改变位置,可按回弹量加权修正;如回弹量较小,说明该处较光顺,修正值也较小。另外,还可以以节点处的二阶导数作为辅助判据,比较各节点处的二阶导数变化,通过弯势判断光顺,若干次处理,弯势达到预期效果,光顺即完成。对于曲线较平坦时,用上述方法会出现无法克服的波动现象,对这种情况可模拟人工采用直尺沿节点平推的方法,消除波动。

## 2 三向光顺原理及功能分析

### 2.1 三向光顺原理

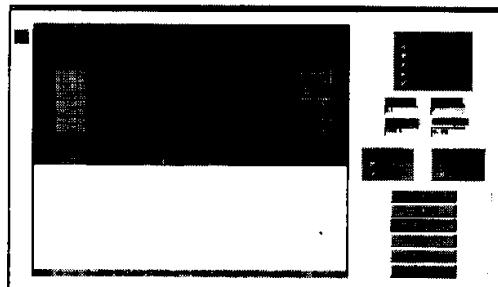


图 1 光顺界面

Fig. 1 Fairing interface

三向光顺的初始数据是原始型值表、边界数据以及一些辅助数据,在三向光顺前,应先对边界线进行光顺。边界线分为:甲板边线、艏柱线、艉柱线、底线、边平线、底平线,光顺好的边界线在后续

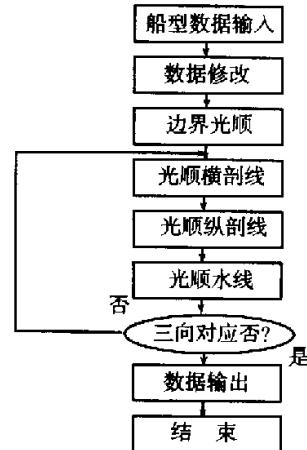


图 2 光顺流程

Fig. 2 Flow diagram

光顺中一般不再光顺,作为船体三向光顺的边界条件。船体光顺采用横剖面、纵剖面、水线面分别光顺,将每两组曲线中的对应数据取平均值,形成新的型值表与交点表,这称为三向光顺一次,当每次每根曲线误差不超过 6 mm 时,可认为三线迭代收敛,对于个别不收敛的点,应固定此点,将误差分散,重复上述过程,直到所有曲线收敛。光顺流程图见图 2。

### 2.2 三向光顺系统功能分析

由于本系统基于 Windows 环境和数据库系统,因此具有很多优点,可使用菜单和对话框交互工作(图 1),因此操作方便,功能完备。本系统具有如下特点:(1)使用数据库对所有船型数据实行管理,可对数据进行检索、排序、存储,具有数据的

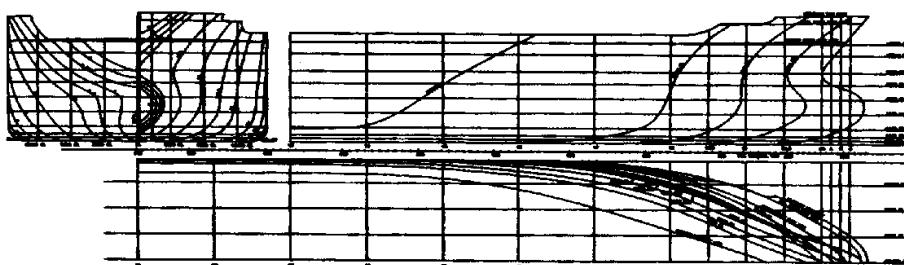


图 3 光顺后的前体型线图

Fig. 3 Fairing formlines of forebody

(上接第 94 页)

完整性和安全性 (2) 可对数据进行人工编辑和修改 (3) 可监控光顺过程 , 设置光顺系数、光顺次数 , 光顺程度自动判定 . 本软件具有如下功能 (1) 通过编辑系统和图形显示系统 , 对船型进行数据建模 , 并可以对输入错误自动检测 , 图形显示 .(2) 对边界线进行光顺 . 对不同的部位分别采取不同的方法进行二向与三向光顺 , 产生光顺的边界线 , 此边界线在船体光顺时 , 不再发生变化 .(3) 对船体进行光顺 . 将船体分为不同的区域 , 分别对不同区域进行不同描述与处理 , 选取不同的光顺参数 , 反复进行光顺 , 直到满足光顺条件 , 自动生成光顺船型数据库 , 取代光顺前数据库 .(4) 对光顺船型图形显示、放大 .(5) 辅助功能 , 生成 Auto CAD 图形文件 . 可对光顺后船型进行肋骨型线和加密水线计算 , 为下一工艺过程准备数据 .

### 2.3 光顺实例

以某散装货船为例 , 设计水线长 :160 m , 设计水线宽 27.2 m , 吃水 :9.65 m , 站数 :28 , 水线数 8 , 肋骨数 219. 通过建模与数据处理系统 , 将船型数据输入数据库 , 建立船型的模型 , 通过合

理的选择光顺系数与光顺次数 , 光顺后的船型见图 3. 光顺结果满足工艺要求 , 并可以用于板缝线的排列和外板展开 .

## 3 结 论

1) 本三向光顺系统可对船体型线进行三向光顺 , 并具有方便、快捷、精度高等优点 , 适用于有球鼻艏等特殊形状的船型 .

2) 由此插值产生的肋骨型线及其它结构线可用于下一工艺过程 , 并满足工艺要求 , 结果可直接产生 AUTO CAD 图形文件 .

3) 使用数据库对所有船型数据实行管理 , 可以有效地组织数据 , 保证数据的完整性和安全性 , 为完成各种光顺功能提供保证 .

4) 本三向光顺系统采用 Windows 标准界面 , 可通过参数设置 , 实现不同功能 , 界面美观 , 并具有相应的容错功能 .

5) 本三向光顺系统软件在某散装货船放样过程中使用获得成功 , 光顺结果满足工艺要求 , 证明其可靠性 .

[责任编辑 刘玉明]